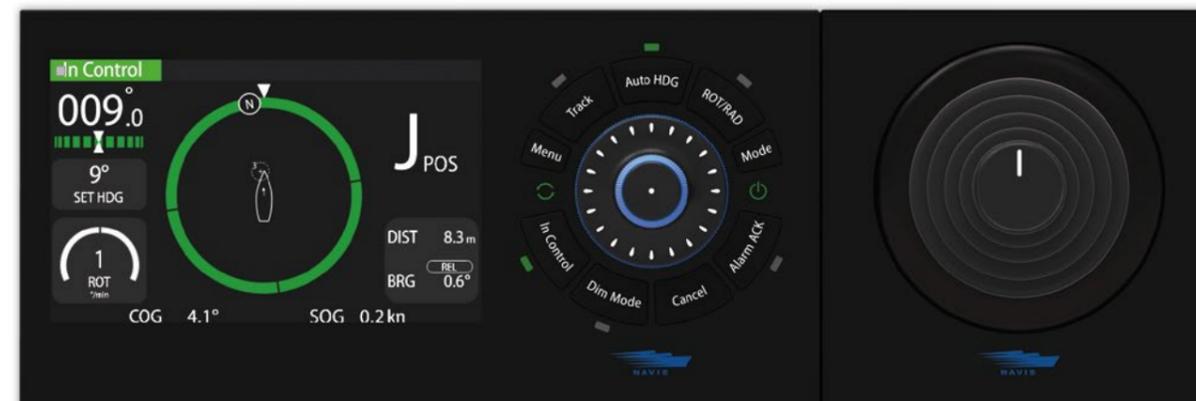




# JS5000

Система управления движением судна

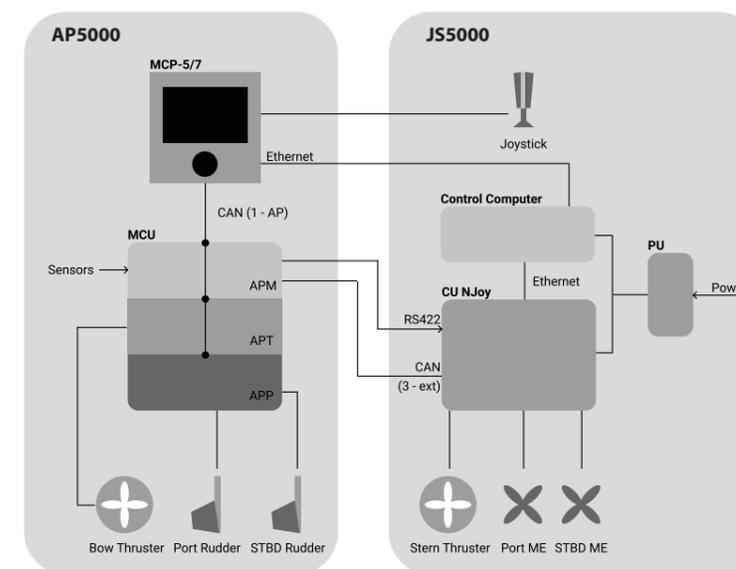


## Обзор системы

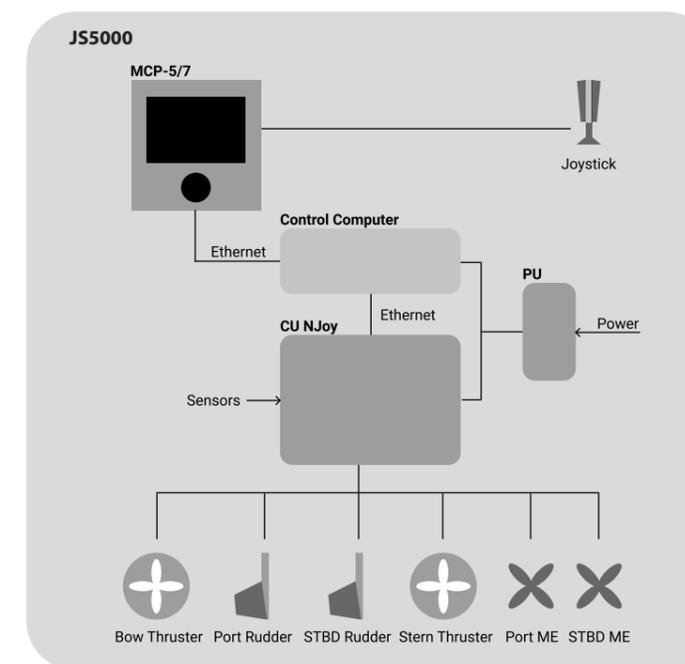
JS5000 – современное поколение системы управления джойстиком. Наряду с возможностью автоматического удержания позиции судна система обеспечивает ручное управление двигателями, ВРК и подруливающими устройствами с помощью одного джойстика. Несмотря на схожую функциональность и алгоритмы работы, JS5000 не является полномасштабной системой управления динамическим позиционированием судна. Он предназначен для управления судоводителем, предлагая гораздо более простое управление по сравнению с СУДП.

Это решение оптимально для небольших рабочих судов (гидрографические и промерные суда, суда для водолазных работ и т.п.) и яхт, которым требуются интеллектуальные автоматические функции с сочетанием точного ручного управления, но без сложного графического интерфейса СУДП или сертификации СУДП.

## Конфигурация системы



Сертифицированный AP5000 + JS5000



JS5000

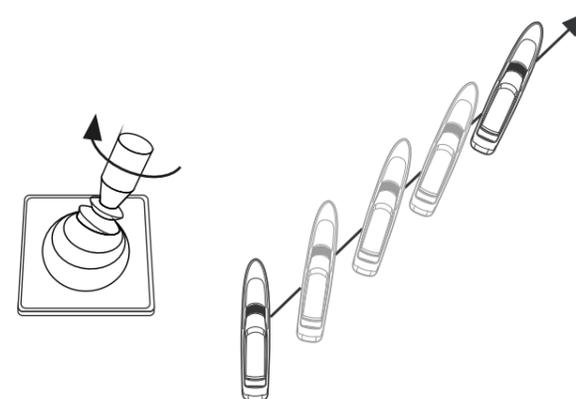
В любую конфигурацию JS5000 можно добавить:

- до 2 дополнительных панелей управления;
- выносную панель управления с 7" дисплеем и 3-осевым джойстиком и до 2-х точек подключения.

## Ключевые преимущества

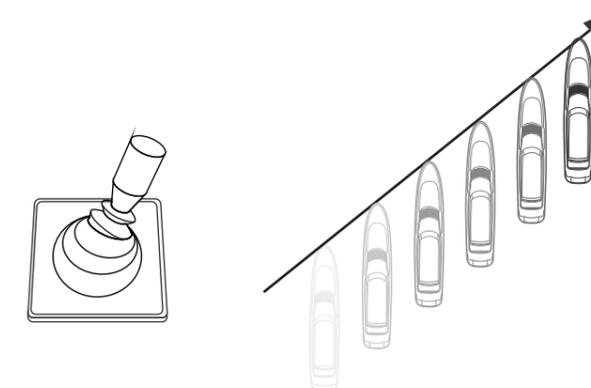
- Интуитивно понятное управление и графический интерфейс
- Отсутствие ограничений по водоизмещению и размерам судна
- Возможность работы и сопряжения с любыми типами движительных, рулевых и подруливающих устройств (ВФШ/ВРШ, ВРК, туннельные ПУ, водометы и т.д.)
- Сертифицированный авторулевой AP5000 (типовое одобрение PC, PPP и DNV-GL) может быть интегрирован в систему JS5000
- Единая панель управления для JS5000 и AP5000
- Автоматические функции системы основаны на быстрых и точных алгоритмах СУДП
- Удаленная поддержка и настройка системы
- Не требуется установки широкоформатного дисплея

## Режимы управления



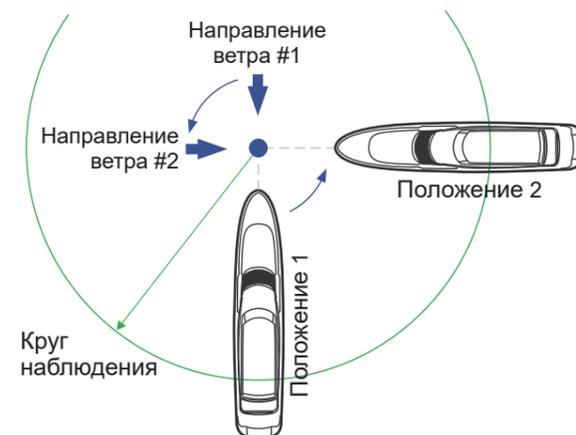
### Joystick Manual

Ручное управление с помощью 3х-осевого джойстика



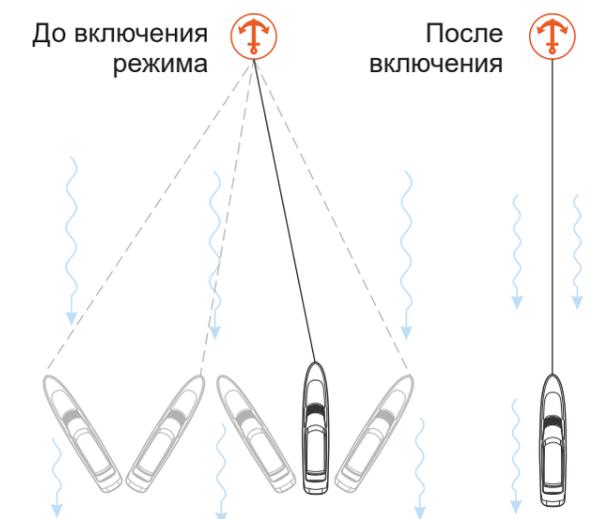
### Joystick Heading

Управление с помощью джойстика при автоматическом удержании курса.



### Joystick ECO Pos

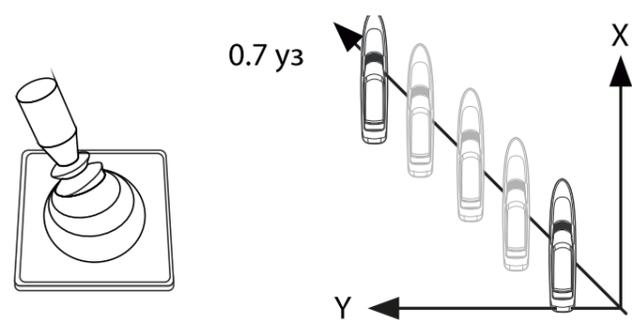
Система удерживает заданное положение судна, используя минимальную нагрузку на движительные и подруливающие устройства, при этом курс автоматически подстраивается, чтобы держать нос судна против ветра и/или течения.



### Joystick Anchor

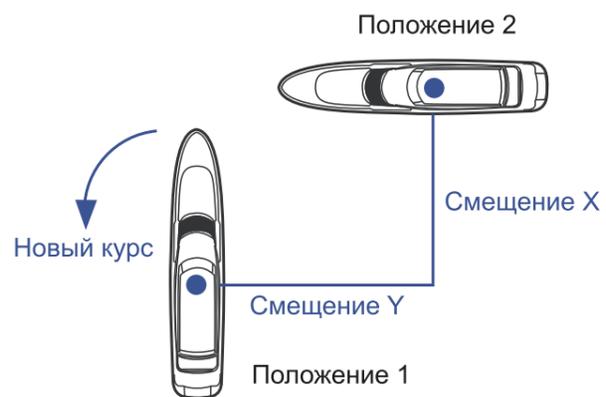
Когда судно стоит на якоре, система автоматически подбирает и устанавливает оптимальный курс, направленный против ветра и/или течения, чтобы минимизировать рыскание. При этом используются только кормовые подруливающие устройства. Судно удерживается на виртуальном якоре, сохраняя заданное расстояние от виртуальной якорной точки.





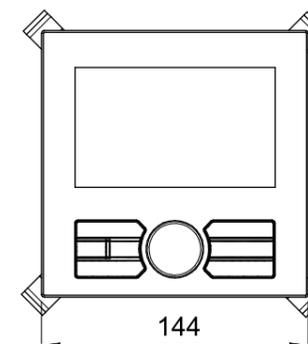
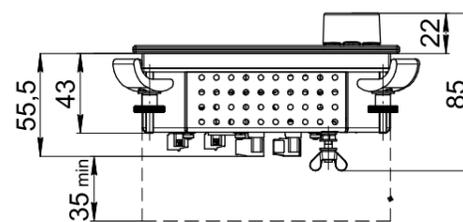
### Joystick Speed

Джойстик используется для установки точных значений вектора COG и SOG при автоматическом удержании курса.

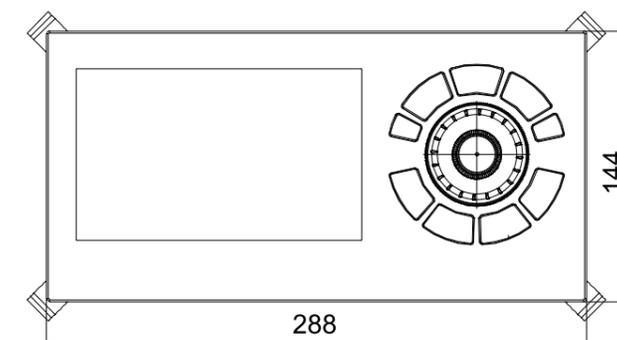
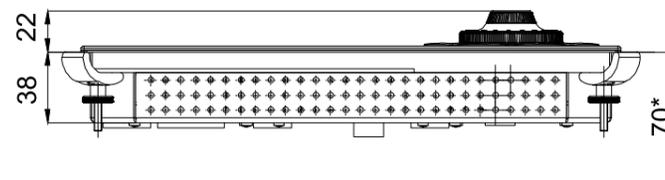


### Joystick Position

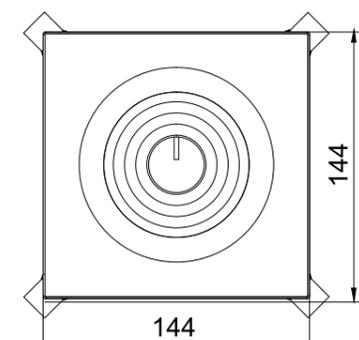
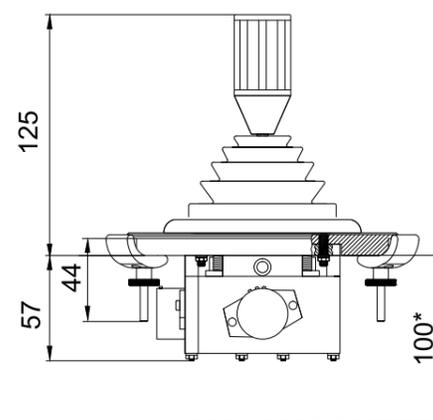
Система автоматически удерживает курс и позицию судна в заданной точке.



MCP-5, масса 1.0 кг, 10 Вт



MCP-7, масса 1.8 кг, 15 Вт



3-х осевой джойстик



АО «НАВИС»  
тел: +7 812 322 67 15  
факс: +7 812 322 67 35  
[sales@navis.spb.ru](mailto:sales@navis.spb.ru) | [www.navis.spb.ru](http://www.navis.spb.ru)

